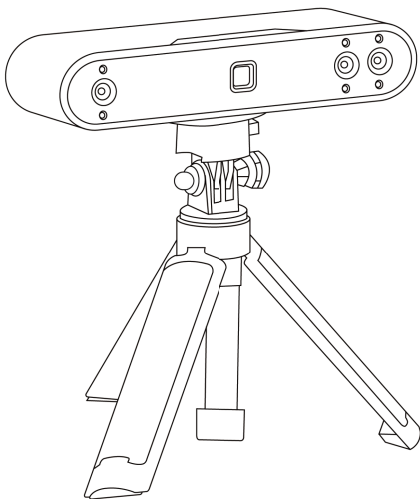


POP 3 三维扫描仪

快速操作指南

V3.0



REVOPOINT

感谢您选择知象光电 Revopoint 三维扫描仪。本指南旨在帮您迅速了解此款扫描仪的基本信息及扫描流程，开启全新扫描体验。

正式使用前请前往官网 www.revopoint3d.com.cn 选择“服务与支持”菜单并点击“下载中心”页面下载 **Revo Scan** 的 Windows、Mac 和 Android 版，或在苹果手机应用商店搜索“**Revo Scan**”下载安装 iOS 版。

可在“下载中心”页面下方获取最新的《POP 3 快速操作指南》，或在哔哩哔哩官方账号 Revopoint 获取视频教程。此内容会持续更新，具体内容请以最新版本为准。



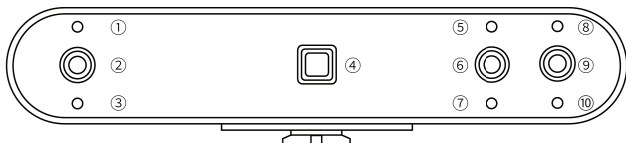
请勿使扫描仪接触水或其他液体，且使用时请避免磕碰或撞击。

本产品的适宜工作环境温度范围为 0°C 至 40°C，请在符合要求的工作环境下正确操作。

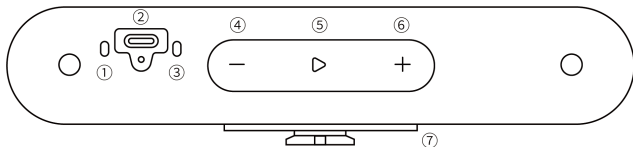
目 录

[SC] 快速操作指南	1
[TC] 快速操作指南	10
[JP] クイックスタートガイド	19
[KR] 빠른 시작 가이드	28

产品介绍

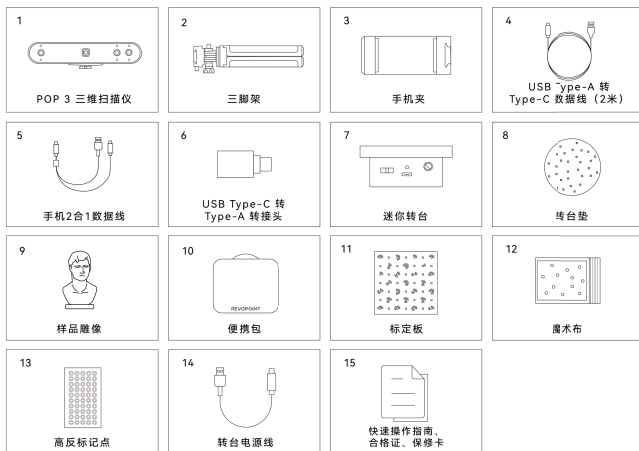


- | | |
|------------|------------|
| 1. 深度补光灯 | 6. RGB 相机 |
| 2. 深度相机 | 7. RGB 补光灯 |
| 3. 深度补光灯 | 8. 深度补光灯 |
| 4. 投射器 | 9. 深度相机 |
| 5. RGB 补光灯 | 10. 深度补光灯 |



- | | |
|------------------|------------|
| 1. 连接状态指示灯 | 5. 开始/暂停扫描 |
| 2. USB Type-C 接口 | 6. 增加深度曝光 |
| 3. 通电状态指示灯 | 7. 快拆板 |
| 4. 减少深度曝光 | |

装箱清单



*仅供参考

以上为 POP 3 标准版套餐，POP 3 专业版套餐在标准版基础上还包含双轴转台和充电杆，POP 3 全家福套餐在标准版基础上还包含双轴转台、充电杆和手持稳定器。

Revo Scan 软件下载及推荐系统要求

首次扫描前请前往官网 www.revopoint3d.com.cn 的“服务与支持-下载中心”页面或在手机应用商店搜索并下载安装扫描仪配套软件 Revo Scan。具体推荐系统要求如下：

Windows: Win 10/11 (64 位) 内存: ≥16 GB 处理器: Intel Core i5 12th Gen 及以上	Android: 9.0 及以上 运行内存: ≥8 GB 手机存储: ≥128 GB
Mac: macOS 11.0 及更高版本 内存: ≥8 GB 处理器: Apple M1 Pro 芯片及以上	iPhone: iPhone X 之后型号 系统版本: iOS 14.0 及以上 运行内存: >4 GB 手机存储: ≥64 GB iPad: 第十代 iPad 及之后的型号

注：系统要求可能随软件更新而变化，详见 Revo Scan 软件中最新版《用户手册》。

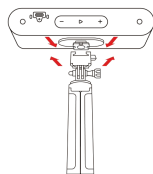
扫描仪支持的连接方式

连接方式 \ 适配系统	电脑端	手机端	
	Windows/macOS	Android	iOS
USB 连接	✓	✓	×
Wi-Fi 连接	✓	✓	

扫描仪连接电脑

方法一：通过 USB 连接

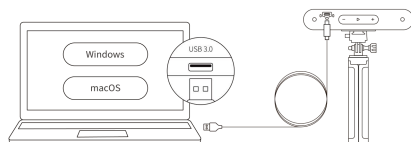
第 1 步：将 POP 3 固定在三脚架顶部。



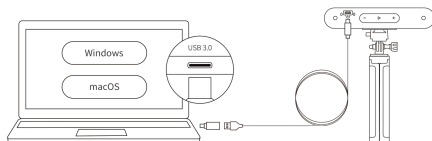
第 2 步：将 USB Type-A 转 Type-C 数据线的 USB Type-C 接口连接到 POP 3 的背面端口。

第 3 步：将 USB Type-A 转 Type-C 数据线的 USB Type-A 接口连接到电脑 USB 3.0 或以上接口。

第 4 步：在电脑上打开 Revo Scan，等待几秒钟确认扫描仪连接成功。



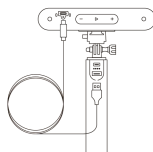
注：若电脑无 USB Type-A 接口，请使用 USB Type-C 转 Type-A 转接头。



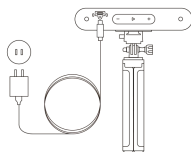
方法二：通过 Wi-Fi 连接

第 1 步：使用充电杆或电源插座为 POP 3 供电。

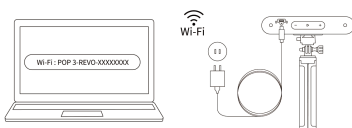
注：请勿将扫描仪直接连接电脑供电，否则会默认为 USB 模式。



使用充电杆



使用插座



第 2 步：在电脑的“Wi-Fi 设置”列表中找到名称为“POP 3-REVO-XXXXXXX”的 Wi-Fi 网络并连接（无需密码）。

第 3 步：在电脑上打开 Revo Scan，等待几秒钟确认扫描仪连接成功。

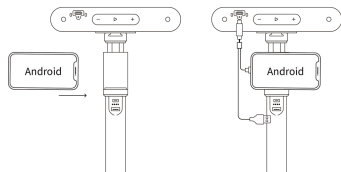
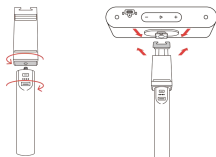
扫描仪连接手机

方法一：通过 USB 连接 Android 手机

第 1 步：将手机夹拧到充电杆上。

第 2 步：将 POP 3 固定在手机夹的顶部。

注：图中所用充电杆不在标准版套餐内，如有需要，可前往 Revopoint 京东、天猫、抖音官方商城内购买。若自行准备充电宝为扫描仪供电，请确保其输出功率满足 5V/1A。



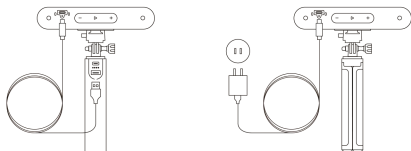
第 3 步：拉开手机夹并固定手机。

第 4 步：将手机 2 合 1 数据线的 USB Type-C 接口连接到 POP 3 的背面端口，将 USB Type-A 接口连接到充电杆，将 USB Type-C 接口连接到 Android 手机。

第 5 步：在手机上打开 Revo Scan 软件，等待几秒钟确认扫描仪连接成功。

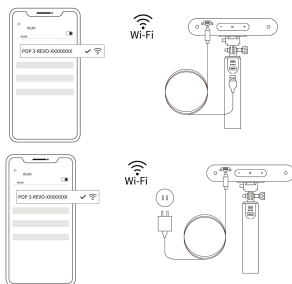
方法二：通过 Wi-Fi 连接 Android 或 iOS 手机

第 1 步：使用充电杆或电源插座为 POP 3 供电。



使用充电杆

使用插座

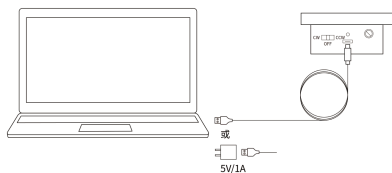


第 2 步：在手机的“Wi-Fi 设置”列表中找到名称为“POP 3-REVO-XXXXXXX”的 Wi-Fi 网络并连接（无需密码）。

第 3 步：在手机上打开 Revo Scan 软件，等待几秒钟确认扫描仪连接成功。

迷你转台连接

第 1 步：使用转台电源线将迷你转台连接至电脑或 5V/1A 的第三方电源适配器。等待指示灯转为绿灯常亮，即为供电成功。

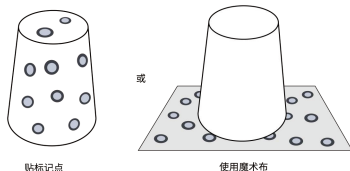


第 2 步：将扫描物体放置在转台上。向左（转台顺时针旋转）/向右（转台逆时针旋转）拨动开关，可调节转台旋转方向。转动旋钮调节转台转速。

扫描前须知

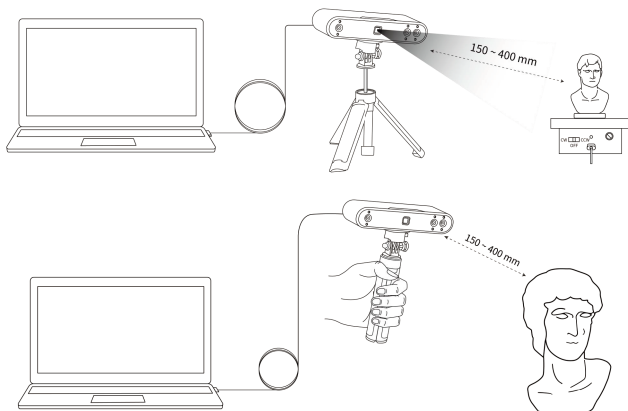
- ① 请在室内整洁环境下扫描，保证扫描仪视野内无其他物体。如需获取彩色模型，请确保光线充足均匀。
- ② 扫描透明物体、深/黑色物体或高反光物体时，请使用显影剂。

注：显影剂可在 Revopoint 京东、天猫、抖音官方商城内购买。



- ③ 扫描球体、圆柱体等形状规则、对称的物体时，请将标记点无规律地粘贴在物体表面，或使用魔术布，并在 Revo Scan 工程预览界面的“扫描场景-拼接模式”中选择“标记点拼接”模式。

- ④ 扫描时可将三脚架调整至合适高度，并将扫描仪对准待扫描物体，扫描仪与待扫描物体的间距约为 150~400 mm，最佳距离以软件界面距离直方图的指示为准。如需手持扫描，请持稳扫描仪并匀速缓慢移动。

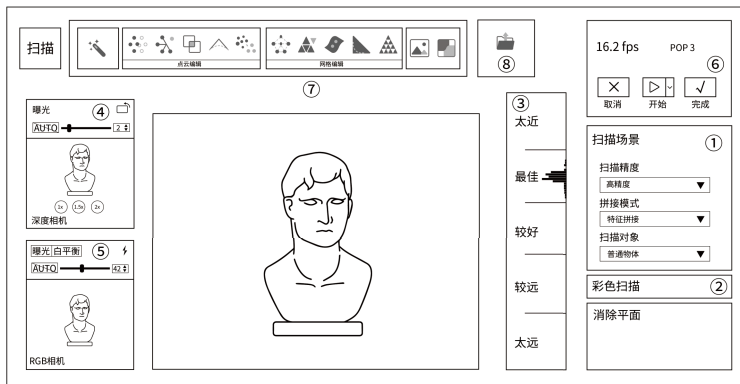


注：Revo Scan 软件支持用户对三维扫描仪进行重新标定以获得最佳精度，详见软件首页“扫描仪标定”功能。因扫描仪出厂时已经过专业标定，进入标定程序后，可先使用软件对扫描仪精度进行检测。如检测不合格，可按照页面提示进行标定。

首次扫描

电脑端 Revo Scan 软件设置及扫描

扫描仪连接成功后，点击首页“新建工程”，按照以下步骤进行设置并开始扫描：

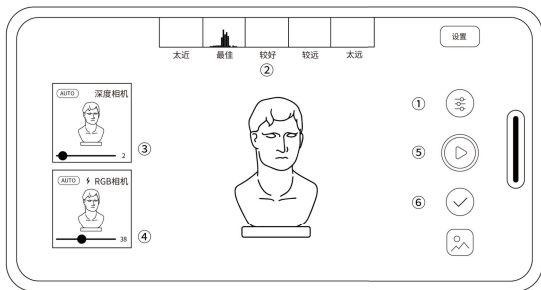


※ 使用时请参考软件实际页面。

- ① 根据需求选择扫描精度、拼接模式及扫描对象。
- ② 如需获得彩色模型，请开启彩色扫描。
- ③ 调节扫描仪与物体的间距，直至软件界面距离直方图内的绿色光条指示“最佳”或“较好”。
- ④ 点击 **Auto** 按钮，自动调节深度相机曝光，或再次点击关闭自动曝光 **Auto**，拖动滑动条手动调节，使深度相机预览窗口中物体表面的红色或蓝色尽可能少。
- ⑤ 彩色扫描模式下，可点击 **Auto** 按钮，开启 RGB 相机自动曝光功能。关闭自动曝光时 **Auto**，可拖动滑动条手动调节曝光，直至 RGB 相机预览窗口中的物体色彩明晰。
- ⑥ 点击 **▶** 按钮开始扫描，尽量不要重复扫描同一区域。扫描过程中可随时点击 **||** 按钮暂停检查模型效果，若模型仍有缺失，可点击 **▶** 按钮继续扫描。待模型扫描完整后，点击 **✓** 结束扫描。

- ⑦ 扫描完成后，可以点击“**一键处理**”自动完成模型处理，若需更精细的模型，也可依次手动完成点云融合、构网、纹理贴图（仅适用于彩色模型）及其他可选操作。具体操作详见软件学习页面中的《用户指南》。
- ⑧ 处理完成后可根据需求导出 PLY、OBJ 或 STL 等格式模型。

手机端 Revo Scan 软件设置及扫描



- ① 点击 图标，根据需求选择扫描精度、拼接方式及扫描对象。如需获得彩色模型，请开启彩色扫描。
- ② 调节扫描仪与物体的间距，直至软件界面距离直方图内的绿色光条指示“**最佳**”或“**较好**”。
- ③ 点击 **Auto** 按钮，自动调节深度相机曝光，或再次点击关闭自动曝光 **Auto**，拖动滑动条手动调节，使深度相机预览窗口中物体表面的红色或蓝色尽可能少。
- ④ 彩色扫描模式下，可点击 **Auto** 按钮，开启 RGB 相机自动曝光功能。关闭自动曝光时 **Auto**，可拖动滑动条手动调节曝光，直至 RGB 相机预览窗口中的物体色彩明晰。
- ⑤ 点击 按钮开始扫描。尽量不要重复扫描同一区域。
- ⑥ 待模型扫描完整后，点击 按钮完成扫描，再点击右下角模型库进入模型处理界面，对模型进行处理。具体操作详见软件“设置”中的《用户指南》。
- ⑦ 若需更细节的处理，可将工程分享至电脑端 Revo Scan 进一步处理。分享方式见本指南“**将工程从手机端传输至电脑**”部分。

注：Android 和 iOS 端软件将持续更新，请以实际界面为准。

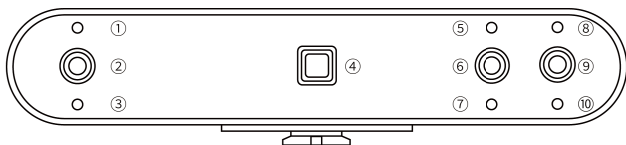
将工程从手机端传输至电脑

- ① 将手机和电脑连接至同一 Wi-Fi 网络。

- ② 打开电脑端 Revo Scan 进入工程页，点击菜单栏中的“文件”>“手机导入”。
- ③ 打开手机端 Revo Scan，找到待传输的工程文件。
- ④ 点击手机端工程右下角的“更多”>“分享”，点击“开始分享”，输入电脑端显示的验证码或点击“使用二维码”并使用手机扫描电脑端的二维码。
- ⑤ 开始文件传输。

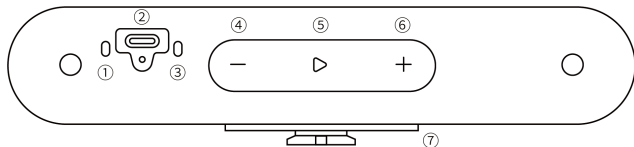
注：传输过程中，请勿最小化应用或将手机熄屏，否则可能传输失败。

產品介紹



- 1 · 深度補光燈
- 2 · 深度相機
- 3 · 深度補光燈
- 4 · 投射器
- 5 · RGB 補光燈

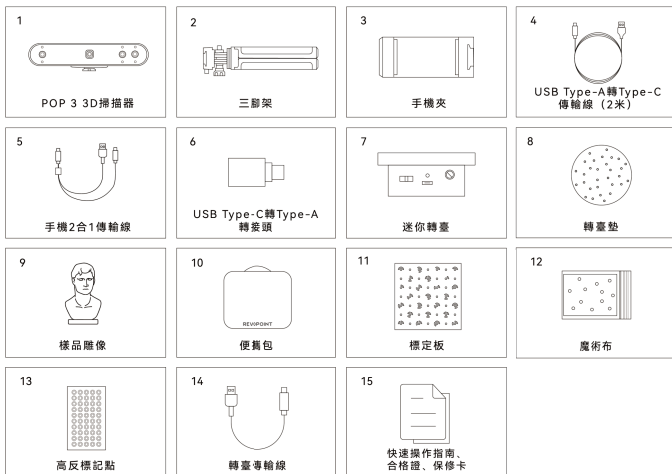
- 6 · RGB 相機
- 7 · RGB 補光燈
- 8 · 深度補光燈
- 9 · 深度相機
- 10 · 深度補光燈



- 1 · 連接狀態指示燈
- 2 · USB Type-C 介面
- 3 · 通電狀態指示燈
- 4 · 減少深度曝光

- 5 · 開始/暫停掃描
- 6 · 增加深度曝光
- 7 · 快拆板

裝箱清單



*僅供參考

以上為 POP 3 標準版套餐，POP 3 專業版套餐在標準版基礎上還包含雙軸轉臺和充電棒；POP 3 全家福套餐在標準版基礎上還包含雙軸轉臺、充電棒和手持穩定器。

Revo Scan 軟體下載及推薦系統要求

首次掃描前請前往官網 www.revopoint3d.com 的“Support-Download”頁面或在手機 App 應用商店搜索並下載安裝掃描器搭配軟體 Revo Scan。具體推薦系統要求如下：

Windows： Win 10/11（64 位） 記憶體：≥16 GB 處理器：Intel Core i5 12th Gen 及以上	Android： 9.0 及以上 運行記憶體：≥8 GB 手機存儲：≥128 GB
Mac： macOS 11.0 及更高版本 記憶體：≥8 GB 處理器：Apple M1 Pro 晶片及以上	iPhone： iPhone X 之後型號 系統版本：iOS 14.0 及以上 運行記憶體：>4 GB 手機存儲：≥64 GB iPad： 第十代 iPad 及之後的型號

注：系統要求可能隨軟體更新而變化，詳見 Revo Scan 軟體中最新版《用戶手冊》。

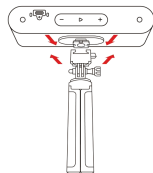
掃描器支持的連接方式

連接方式 \ 適配系統	電腦端	手機端	
	Windows/macOS	Android	iOS
USB 連接	✓	✓	×
Wi-Fi 連接	✓	✓	

掃描器連接電腦

方法一：通過 USB 連接

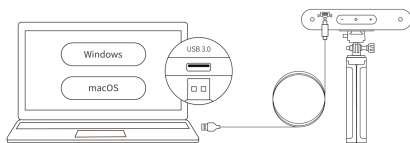
第 1 步：將 POP 3 固定在三腳架頂部。



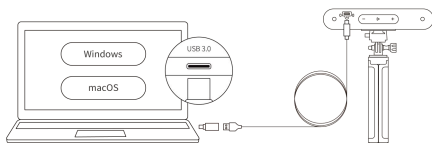
第 2 步：將 USB Type-A 轉 Type-C 傳輸線的 USB Type-C 介面連接到 POP 3 的背面端口。

第 3 步：將 USB Type-A 轉 Type-C 傳輸線的 USB Type-A 介面連接到電腦 USB 3.0 或以上介面。

第 4 步：在電腦上打開 Revo Scan，等待幾秒鐘確認掃描器連接成功。



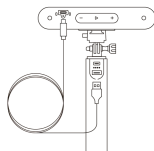
注：若電腦無 USB Type-A 介面，請使用 USB Type-C 轉 Type-A 轉接頭。



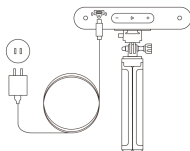
方法二：通過 Wi-Fi 連接

第 1 步：使用充電棒或電源插座為 POP 3 供電。

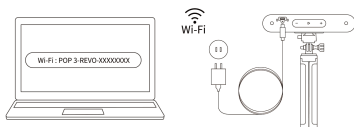
注：請勿將掃描器直接連接電腦供電，否則會默認為 USB 模式。



使用充電棒



使用插座



第 2 步：在電腦的 Wi-Fi 列表中找到名為“POP 3-REVO-XXXXXXXX”的 Wi-Fi 網路並連接（無需密碼）。

第 3 步：在電腦上打開 Revo Scan，等待幾秒鐘確認掃描器連接成功。

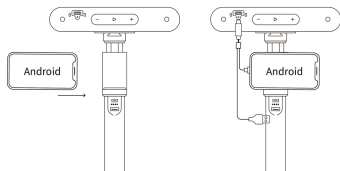
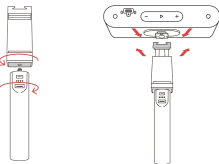
掃描器連接手機

方法一：通過 USB 連接 Android 手機

第 1 步：將手機夾擰到充電棒上。

第 2 步：將 POP 3 固定在手機夾的頂部。

注：圖中所用充電棒不在標準版套餐內，如有需要，可前往 Revopoint 官方商城購買。若自行準備移動電源為掃描器供電，請確保其輸出功率滿足 5V/1A。



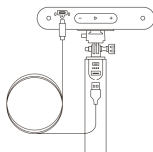
第 3 步：拉開手機夾並固定手機。

第 4 步：將手機 2 合 1 傳輸線的 USB Type-C 介面連接到 POP 3 的背面端口，將 USB Type-A 介面連接到充電棒，將 USB Type-C 介面連接到 Android 手機。

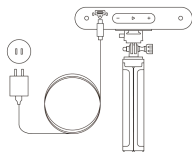
第 5 步：在手機上打開 Revo Scan 軟體，等待幾秒鐘確認掃描器連接成功。

方法二：通過 Wi-Fi 連接 Android 或 iOS 手機

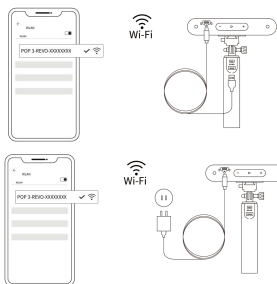
第 1 步：使用充電棒或電源插座為 POP 3 供電。



使用充電棒



使用插座

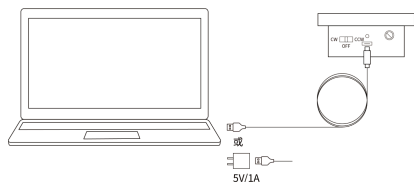


第 2 步：在手機的 Wi-Fi 列表中找到名稱為“POP 3-REVO-XXXXXXX”的 Wi-Fi 網路並連接（無需密碼）。

第 3 步：在手機上打開 Revo Scan 軟體，等待幾秒鐘確認掃描器連接成功。

迷你轉臺連接

第 1 步：使用轉臺傳輸線將迷你轉臺連接至電腦或 5V/1A 的協力廠商電源適配器。等待指示燈轉為綠燈常亮，即為供電成功。

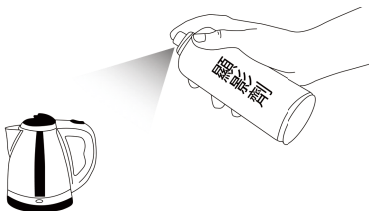
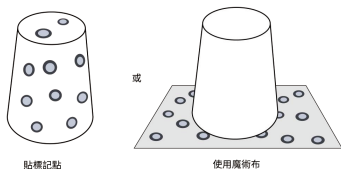


第 2 步：將掃描物體放置在轉臺上。向左（轉臺順時針旋轉）/向右（轉臺逆時針旋轉）撥動開關，可調節轉臺旋轉方向。轉動旋鈕調節轉臺轉速。

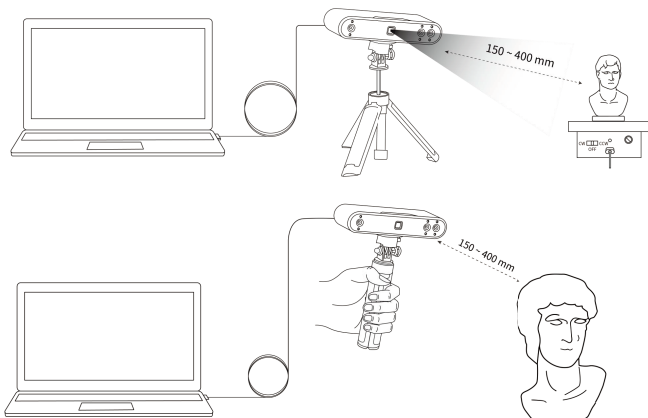
掃描前須知

- ① 請在室內整潔環境下掃描，保證掃描器視野內無其他物體。如需獲取彩色模型，請確保光線充足均勻。
- ② 掃描透明物體、深/黑色物體或高反光物體時，請使用顯影劑。

注：顯影劑可在 Revopoint 官方商城內購買。



- ③ 掃描球體、圓柱體等形狀規則、對稱的物體時，請將標記點無規律地粘貼在物體表面，或使用魔術布，並在 Revo Scan 工程預覽頁面的“掃描場景-拼接模式”中選擇“標記點拼接”模式。
- ④ 掃描時可將三腳架調整至合適高度，並將掃描器對準待掃描物體，掃描器與待掃描物體的間距約為 150~400 mm，最佳距離以軟體頁面距離直方圖的指示為準。如需手持掃描，請持穩掃描器並勻速緩慢移動。

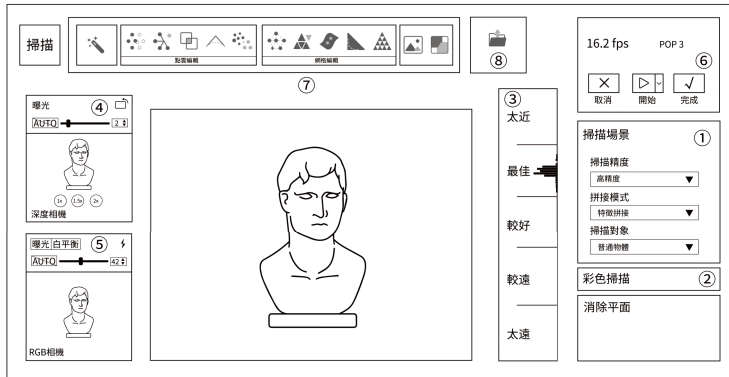


注：Revo Scan 軟體支援用戶對三維掃描器進行重新校準以獲得最佳精度，詳見軟件首頁“掃描器校準”功能。因掃描器出廠時已經過專業校準，進入校準程式後，可先使用軟體對掃描器精度進行檢測。如檢測不合格，可按照頁面提示進行校準。

首次掃描

電腦端 Revo Scan 軟體設定及掃描

掃描器連接成功後，點擊首頁“新建工程”，按照以下步驟進行設置並開始掃描：

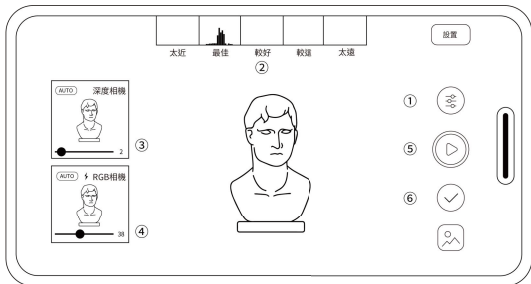


※ 使用時請參考軟體實際頁面。

- ① 根據需求選擇掃描精度、拼接模式及掃描對象。
- ② 如需獲得彩色模型，請開啟彩色掃描。
- ③ 調節掃描器與物體的間距，直至軟體頁面距離直方圖內的綠色光條指示“最佳”或“較好”。
- ④ 點擊 **Auto** 按鈕，自動調節深度相機曝光，或再次點擊關閉自動曝光 **Auto**，拖動滑動條手動調節，使深度相機預覽窗口中物體表面的紅色或藍色盡可能減少。
- ⑤ 彩色掃描模式下，可點擊 **Auto** 按鈕，開啟 RGB 相機自動曝光功能。關閉自動曝光時 **Auto**，可拖動滑動條手動調節曝光，直至 RGB 相機預覽窗口中的物體色彩清晰。
- ⑥ 點擊 **▶** 按鈕開始掃描，儘量不要重複掃描同一區域。掃描過程中可隨時點擊 **||** 按鈕暫停檢查模型效果，若模型仍有缺失，可點擊 **▶** 按鈕繼續掃描。待模型掃描完整後，點擊 **✓** 結束掃描。

- ⑦ 掃描完成後，可以點擊“一鍵處理”自動完成模型處理，若需更精細的模型，也可依次手動完成點雲融合、構網、紋理貼圖（僅適用於彩色模型）及其他可選操作。具體操作詳見軟體學習頁面中的《用戶手冊》。
- ⑧ 處理完成後可根據需求導出 PLY、OBJ 或 STL 等格式的模式。

手機端 Revo Scan 軟體設定及掃描



- ① 點擊  圖示，根據需求選擇掃描精度、拼接方式及掃描對象。如需獲得彩色模型，請開啟彩色掃描。
- ② 調節掃描器與物體的間距，直至軟體頁面距離直方圖內的綠色光條指示“最佳”或“較好”。
- ③ 點擊 **Auto** 按鈕，自動調節深度相機曝光，或再次點擊關閉自動曝光 **Auto**，拖動滑動條手動調節，使深度相機預覽窗口中物體表面的紅色或藍色盡可能減少。
- ④ 彩色掃描模式下，可點擊 **Auto** 按鈕，開啟 RGB 相機自動曝光功能。關閉自動曝光時 **Auto**，可拖動滑動條手動調節曝光，直至 RGB 相機預覽窗口中的物體色彩清晰。
- ⑤ 點擊  按鈕開始掃描，儘量不要重複掃描同一區域。
- ⑥ 待模型掃描完整後，點擊  按鈕完成掃描，再點擊右下角模型庫進入模型處理頁面，對模型進行處理。具體操作詳見軟體“設置”中的《用戶手冊》。
- ⑦ 若需更細節的處理，可將工程分享至電腦端 Revo Scan 進一步處理。分享方式見本指南“將工程從手機端傳輸至電腦”部分。

注：Android 和 iOS 端軟體將持續更新，請以實際介面為準。

將工程從手機端傳輸至電腦

- ① 將手機和電腦連接至同一 Wi-Fi 網路。

- ② 打開電腦端 Revo Scan 進入工程頁，點擊目錄欄中的“文件”>“手機導入”。
- ③ 打開手機端 Revo Scan，找到待傳輸的工程檔案。
- ④ 點擊手機端工程右下角的“更多”>“分享”，點擊“開始分享”，輸入電腦端顯示的驗證碼或點擊“使用二維碼”並使用手機掃描電腦端的二維碼。
- ⑤ 開始文件傳輸。

注：傳輸過程中，請勿最小化應用或關閉手機螢幕，否則可能傳輸失敗。

警示語

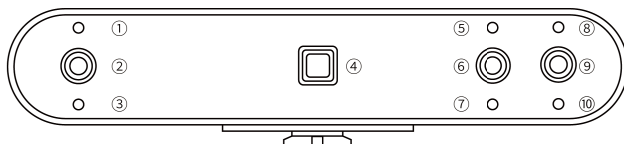
1) 根據低功率射頻器材技術規範:

取得審驗證明之低功率射頻器材，非經核准，公司、商號或使用者均不得擅自變更頻率、加大功率或變更原設計之特性及功能。低功率射頻器材之使用不得影響飛航安全及干擾合法通信；

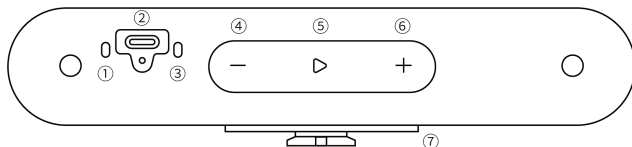
經發現有干擾現象時，應立即停用，並改善至無干擾時方得繼續使用。前述合法通信，指依電信管理法規定作業之無線電通信。低功率射頻器材須忍受合法通信或工業、科學及醫療用電波輻射性電機設備之干擾。

2) 根據低功率射頻電機技術規範: 4.7.9.1 應避免影響附近雷達系統之操作。4.7.9.2 高增益指向性天線只得應用於固定式點對點系統。

POP 3 について

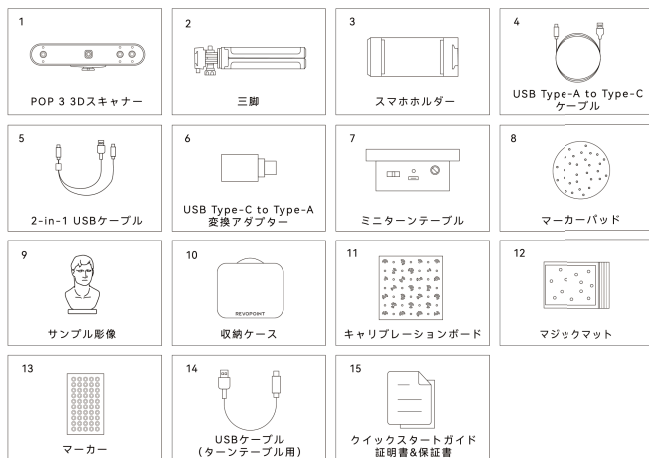


- | | |
|--------------|--------------|
| 1. 赤外線補助照明 | 6. RGB カメラ |
| 2. Depth カメラ | 7. LED 補助照明 |
| 3. 赤外線補助照明 | 8. 赤外線補助照明 |
| 4. 投光器 | 9. Depth カメラ |
| 5. LED 補助照明 | 10. 赤外線補助照明 |



- | | |
|-------------------|-----------------|
| 1. 接続インジケータ | 5. 開始/停止ボタン |
| 2. USB Type-C ポート | 6. 露出+ |
| 3. 電源インジケータ | 7. クイックリリースプレート |
| 4. 露出- | |

パッケージ内容



*参考までに

以上は POP 3 スタンダードセットです。POP 3 アドバンスセットには、2 軸ターンテーブルとモバイルバッテリーが含まれています。POP 3 プレミアムセットには、2 軸ターンテーブル、モバイルバッテリー、ハンドヘルドスタビライザーが含まれています。

システム要件

初めて使用する前に、Revopoint のウェブサイト www.revopoint3d.jp から Revo Scan ソフトウェアをダウンロードしてください。システム要件は以下の通りです。

Windows: Win 10/11 (64 ビット) RAM 容量: ≥ 16 GB CPU: Intel Core i5 12th Gen またはそれ以上	Android: 9.0 またはそれ以上 RAM 容量: ≥ 8 GB ストレージ容量: ≥ 128 GB
Mac: macOS 11.0 またはそれ以上 RAM 容量: ≥ 8 GB CPU: Apple M1 Pro マイクロチップまたはそれ以上	iPhone: iPhone X 以降のモデル システムバージョン: iOS 14.0 またはそれ以上 RAM 容量: > 4 GB ストレージ容量: ≥ 64 GB iPad: 第 10 世代以降の iPad

注：システム要件はソフトウェアのアップデートにより変更される場合があります。Revo Scan のユーザーマニュアルの最新版をご参照ください。

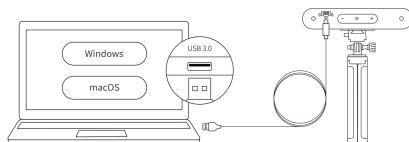
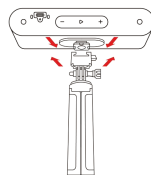
接続モード

システム モード	PC	スマートフォン	
	Windows/macOS	Android	iOS
USB	✓	✓	✕
Wi-Fi	✓	✓	

POP 3 と PC の接続

方法 1：USB ケーブル経由で接続

ステップ 1：POP 3 を三脚に固定します。

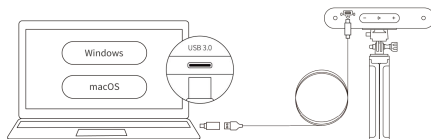


ステップ 2：USB Type-A to Type-C ケーブルの USB Type-C 端子を POP 3 本体背面のポートに差し込みます。

ステップ 3：USB Type-A to Type-C ケーブルの USB Type-A 端子をパソコンの USB3.0（または USB 3.0 以上）ポートに差し込みます。

ステップ 4：スキャナーが接続されるまで数秒待ちます。

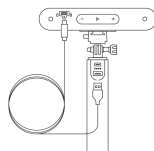
注：パソコンに USB Type-A ポートがない場合、USB Type-C to Type-A 変換アダプターを使用してください。



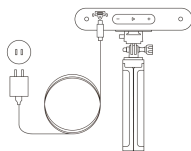
方法 2：Wi-Fi 経由で接続

ステップ 1：POP 3 をモバイルバッテリーやコンセントに接続します。

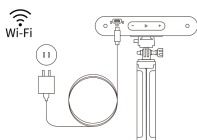
注：Wi-Fi 接続の場合、USB モードと認識される可能性があるため、パソコンに接続しないでください。



モバイルバッテリーから給電



コンセントから給電



ステップ 2：ネットワーク一覧にて、「POP 3-REVO-XXXXXXX」の Wi-Fi 名を検索し接続します（パスワードは不要）。

ステップ 3：スキャナーが接続されるまで数秒待ちます。

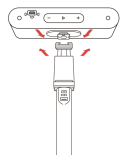
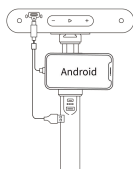
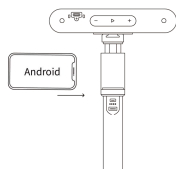
POP 3 とスマートフォンの接続

方法 1：USB ケーブル経由で Android スマートフォンと接続

ステップ 1：スマホホルダーをモバイルバッテリーに取り付けます。

ステップ 2：POP 3 をスマホホルダーに取り付けます。

注：スタンダードセットには、モバイルバッテリーが含まれていません。ご自分のモバイルバッテリー（5V/1A 規格）を使用するか、コンセントで給電することもできます。



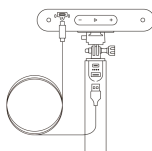
ステップ 3：スマートフォンをスマホホルダーに取り付けます。

ステップ 4：2-in-1 USB ケーブルの USB Type-C 端子を POP 3 本体背面のポートに、USB Type-A 端子をモバイルバッテリーに、USB Type-C 端子を Android スマートフォンに接続します。

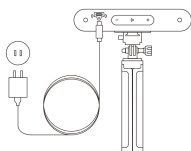
ステップ 5：スキャナーが接続されるまで数秒待ちます。

方法 2：Wi-Fi 経由で Android または iOS スマートフォンと接続

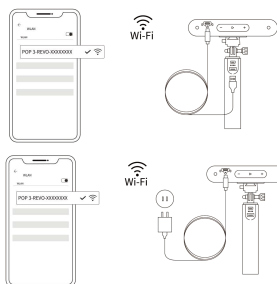
ステップ 1：POP 3 をモバイルバッテリーやコンセントに接続します。



モバイルバッテリーから給電



コンセントから給電

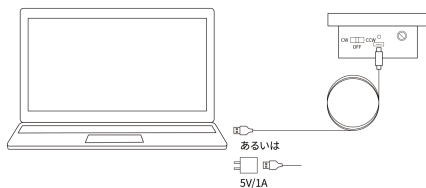


ステップ 2：Wi-Fi 設定にて、「POP 3-REVO-XXXXXXX」の Wi-Fi 名を検索し接続します（パスワードは不要）。

ステップ 3：スキャナーが接続されるまで数秒待ちます。

ミニターンテーブルの接続

ステップ 1：ターンテーブル電源ケーブルにより、ミニターンテーブルを PC または 5V/1A である他の電源アダプターに接続します。電源が入ると、インジケータが緑色に点灯します。

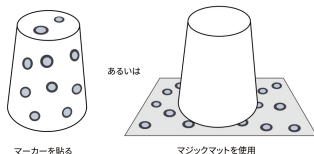


ステップ 2：対象物をターンテーブルの上に置きます。スイッチを左/右にスライドして回転方向を調整し、つまみを回して、回転速度を調整します。

スキヤンのコツ

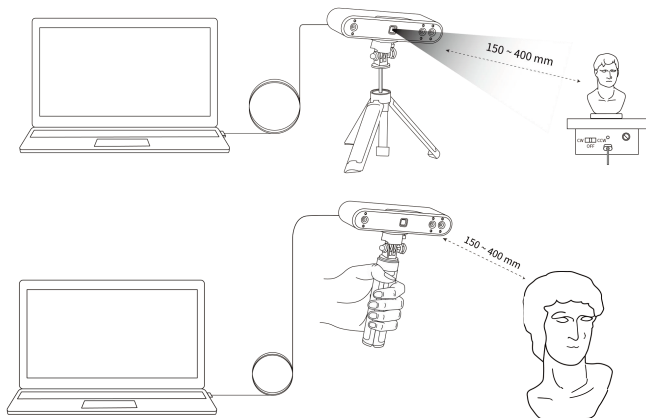
- ① 室内でスキャンを行い、スキャン対象物だけが Depth カメラのプレビューウィンドウに表示されていることを確認します。カラースキャンの場合は、光が対象物均一に照らしていることを確認します。
- ② 透明、暗いまたは反射する物をスキャンする場合は、スキヤンスプレーをご使用してください。

注：スキヤンスプレーは、弊社の公式ストアからご購入いただけます。



- ③ ボールや円柱のような形状特徴のない対象物をスキャンする場合は、対象物の表面にマーカーをランダムに貼り付けるか、マジックマットを対象物の下に置き、Revo Scan のスキャン設定の「トラッキング方式」で「マーカートラッキング」を選びください。

- ④ 三脚を適切な高さに調整し、スキャナーを対象物に向けます。スキャナーと対象物の最適距離は約 150~400 mm です。Revo Scan のスキャン画面にある距離バーを参照し、スキャナーと対象物との距離を調整してください。手持ちスキャンの場合、スキャナーを対象物の周囲にゆっくりと動かしてください。

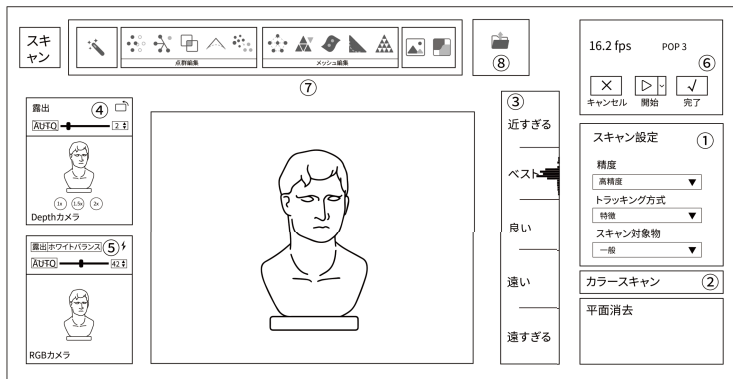


注：Revo Scan では、最高の精度を得るために、3D スキャナーを再校正することができます。ソフトウェアのホームページにある「スキャナー校正」機能をご覧ください。スキャナーは工場出荷時に専門家による校正が済んでいます。校正プログラムに入る前に、まずスキャナーの精度を確認してください。必要であれば画面の指示に従って校正を行ってください。

初めてのスキャン

Revo Scan (PC)でのスキャン

スキャナーが接続されたら、Revo Scan のホームページで「新規プロジェクト」をクリックし、以下の手順でパラメータを設定してスキャンを始めます。



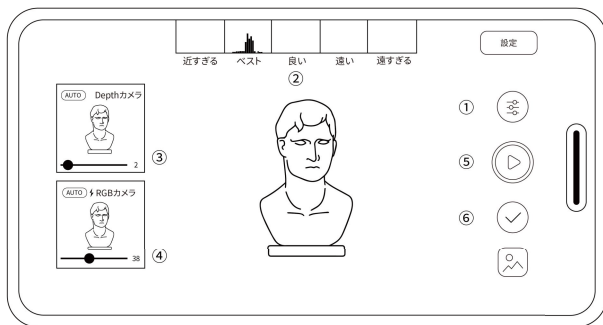
※ ご使用の際は、Revo Scan のインターフェースをご参照ください。

- ① 必要に応じて、「精度」、「トラッキング方式」、「スキャン対象物」を設定します。
- ② カラーモデルを作成したい場合は、**カラーズキャン**をオンにします。
- ③ スキャン距離バーが「ベスト」または「良い」を示すまで、スキャナーと対象物との距離を調整します。
- ④ **Auto** ボタンをクリックすると Depth カメラの露出は「自動」に切り替えられます。もう一度クリックして、露出をオフ (**Auto**) にすると、Depth カメラのプレビューウィンドウに表示される対象物の表面に青色や赤色ができるだけ少なくなるように、スライダーをドラッグして露出を調整する必要があります。
- ⑤ カラーズキャンを行う場合は、RGB カメラの露出を調整する必要があります。**Auto** ボタンをクリックすると露出は「自動」に切り替えられます。**Auto** もう一度クリックして、露出をオフにすると、RGB カメラのプレビューウィンドウに表示される対象物の色が鮮明になるように、スライダーをドラッグして露出を調整する必要があります。
- ⑥ **▶** ボタンをクリックしてスキャンを開始します。同じエリアを繰り返しスキャンしないようにして

ください。☐ ボタンをクリックすると、スキャンを一時停止してモデルを確認することができます。スキャンが不完全な場合、☐ ボタンをクリックしてスキャンを続行することができます。スキャンが完成した場合、☒ ボタンをクリックしてスキャンを終了します。

- ⑦ 「1 クリック編集」をクリックすると、モデルが自動的に処理されます。より詳細なモデルが必要な場合は、点群の融合、メッシュ化、テクスチャ（カラー・スキャンのみ）など、他のツールを使って手動でモデルを編集します。詳しくは Revo Scan の学習ページにあるユーザーマニュアルをご参照ください。
- ⑧ スキャンの後処理を完了した後、モデルを PLY、OBJ、STL などのフォーマットでエクスポートします。

Revo Scan (スマートフォン)でのスキャン



- ① アイコンをタップして、「精度」、「トラッキング方式」、「スキャン対象物」を選択します。カラーモデルを作成したい場合は、「カラー・スキャン」をオンにします。
- ② スキャン距離バーが「ベスト」または「良い」を示すまで、スキャナーと対象物との距離を調整します。
- ③ **Auto** ボタンをタップすると Depth カメラの露出は「自動」に切り替えられます。 もう一度クリックして、露出をオフにすると、Depth カメラのプレビューウィンドウに表示される対象物の表面に青色や赤色ができるだけ少なくなるように、スライダーをドラッグして露出を調整する必要があります。
- ④ カラー・スキャンを行う場合は、RGB カメラの露出を調整する必要があります。**Auto** ボタンをクリックすると露出は「自動」に切り替えられます。 もう一度クリックして、露出をオフにすると、RGB カメラのプレビューウィンドウに表示される対象物の色が鮮明でシャープになるように、スライダーをドラッグして露出を調整する必要があります。
- ⑤ ボタンをタップしてスキャンを開始します。同じエリアを繰り返しスキャンしないようにしてください。
- ⑥ スキャンを完了するには ボタンをタップし、スキャンが完了したら右下の「モデル」ボタンをタップして後処理ウィンドウに入り、モデルを編集します。詳しくは、Revo Scan の設定セクションにあるユーザーマニュアルをご参照ください。

- ⑦ 後処理ボタンをタップすると、モデルを自動的に処理します。モデルを PC 上の Revo Scan に共有すると、より多くの編集機能を利用できます。共有の詳細については、「**モデルのエクスポート**」を参照してください。

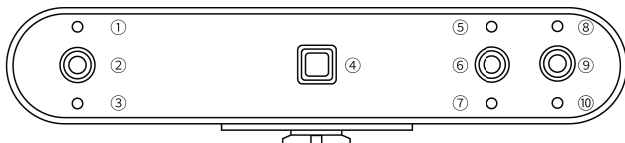
注：Android および iOS 端末上の「Revo Scan」は継続的に更新されます。実際の画面表示を参照してください。

■ モデルのエクスポート

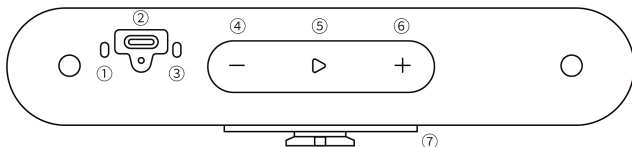
- ① スマホと PC が同じ Wi-Fi ネットワークに接続されていることを確認してください。
- ② Revo Scan (PC)を開き、ホームページの「**新規プロジェクト**」ボタンをクリックします。
- ③ Revo Scan (PC)の「ファイル」メニューの「**スマホから転送**」をクリックします。
- ④ PIN コードまたは QR コードによる転送方法をお選びください。
- ⑤ Revo Scan (モバイル) を開き、転送するプロジェクトを見つけます。
- ⑥ Revo Scan (モバイル) の「その他」ボタン > 「シェア」アイコンをクリックします。
- ⑦ 認証コードを入力するか、QR コードをスキャンしてください。
- ⑧ ファイルの転送が開始されます。

注：転送中にアプリを最小化したり、電話のディスプレイをオフにしたりしないでください。

제품 프로필



- | | |
|---------------|---------------|
| 1. 적외선 조명 | 6. RGB 카메라 |
| 2. 심도 카메라 | 7. 흰색 플래시 LED |
| 3. 적외선 조명 | 8. 적외선 조명 |
| 4. 프로젝터 | 9. 심도 카메라 |
| 5. 흰색 플래시 LED | 10. 적외선 조명 |



- | | |
|---------------------|----------------|
| 1. 연결 상태 표시등 | 5. 스캔 시작/일시 버튼 |
| 2. USB Type-C 인터페이스 | 6. 적외선 노출 증가 |
| 3. 전원 표시등 | 7. 퀵 릴리스 플레이트 |
| 4. 적외선 노출 감소 | |

상자 안에는 무엇이 있나요



*참고

POP 3 스탠드 에디션입니다. POP 3 어드밴스드 에디션에는 이중축 텐테이블과 보조 배터리가 포함되어 있습니다. POP 3 프리미엄 에디션에는 이중축 텐테이블, 보조 배터리, 핸드헬드 스태빌라이저가 포함되어 있습니다.

시스템 요구 사항

첫 스캔을 시작하기 전에 Revopoint 웹사이트(global.revopoint3d.com)에서 Revo Scan 소프트웨어를 다운로드하세요. 시스템 요구 사항은 다음과 같습니다:

Windows: Win 10/11 (64 비트) RAM: ≥16 GB 프로세서: Intel Core i5 12th Gen 이상	Android: 9.0 이상 RAM: ≥8 GB 스토리지: ≥128 GB
Mac: macOS 11.0 이상 RAM: ≥8 GB 프로세서: Apple M1 Pro 마이크로칩 이상	iPhone: iPhone X 이후의 모델 시스템 버전: iOS 14.0 이상 RAM: >4 GB 스토리지: ≥64 GB iPad: 10 세대 iPad 또는 이후 모델

참고: 시스템 요구 사항은 소프트웨어 업데이트에 따라 변경될 수 있으므로 Revo Scan의 최신 버전의 사용 설명서를 참조하세요.

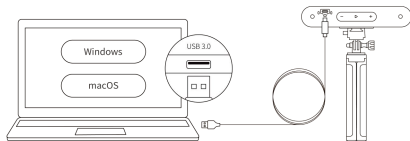
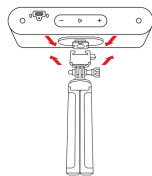
연결 모드

모드 \ 시스템	PC	휴대폰	
	Windows/macOS	Android	iOS
USB	✓	✓	✖
Wi-Fi	✓	✓	

POP 3 를 PC 에 연결하기

방법 1: USB 케이블을 통해

1 단계: POP 3 를 삼각대에 클립으로 고정합니다.

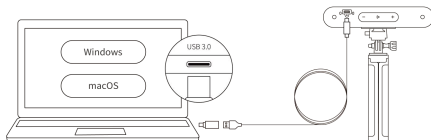


2 단계: USB A 형 -C 형 케이블의 USB Type-C 끝을 POP 3 의 후면 포트에 연결합니다.

3 단계: USB Type-A 끝을 USB 3.0 포트 이상의 컴퓨터 USB 포트에 연결합니다.

4 단계: 컴퓨터에서 Revo Scan 을 열고 스캐너가 연결될 때까지 몇 초간 기다립니다.

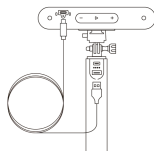
참고: 노트북에 USB Type-A 포트가 없으면, USB 타입-C - 타입-A 어댑터 어댑터를 사용하십시오.



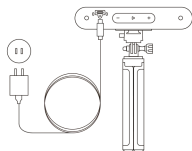
방법 2: Wi-Fi 를 통해

1 단계: 보조 배터리 또는 전원 소켓으로 POP 3에 전원을 공급합니다.

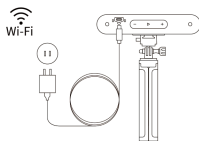
참고: PC에 연결하지 마십시오. 이 경우, 기본적으로 USB 모드가 됩니다.



보조 배터리로 전원을 공급합니다



소켓을 통해 전원을 공급합니다



2 단계: Wi-Fi 설정으로 이동하여, POP 3-REVO-XXXXXXX 네트워크를 검색하고 연결합니다(패스워드는 필요하지 않습니다)

3 단계: 컴퓨터에서 Revo Scan을 열고 스캐너가 연결될 때까지 몇 초간 기다립니다.

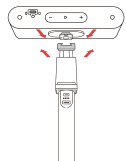
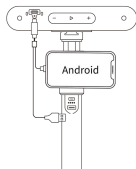
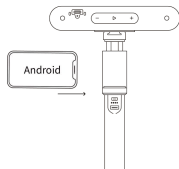
POP 3를 휴대폰에 연결하기

방법 1: USB 케이블을 통해 안드로이드 폰으로

1 단계: 휴대폰 홀더를 보조 배터리에 나사로 고정합니다.

2 단계: POP 3를 휴대폰 홀더 상단에 설치합니다.

참고: 보조 배터리 손잡이는 스탠드 에디션에 포함되어 있지 않으며, Revopoint 스토어에서 구매하실 수 있습니다. 또는 보조 배터리(5V/1A)를 직접 준비할 수 있습니다.



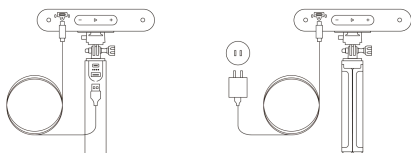
3 단계: 휴대폰 홀더 클램프를 당겨서 열고 스마트폰을 끼웁니다.

4 단계: 2-in-1 모바일 케이블의 USB Type-C 끝을 POP 3의 포트에 연결하고, USB Type-A는 보조 배터리에, USB Type-C는 Android 스마트폰에 연결합니다.

5 단계: 휴대폰에서 Revo Scan을 열고 스캐너가 연결될 때까지 몇 초간 기다립니다.

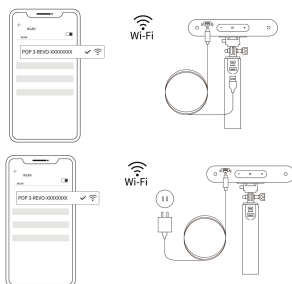
방법 2: Wi-Fi 를 통해 Android 또는 iOS 휴대폰으로

1 단계: 보조 배터리 핸들 또는 소켓을 통해 POP 3 전원을 켭니다.



보조 배터리로 전원을 공급합니다

소켓을 통해 전원을 공급합니다

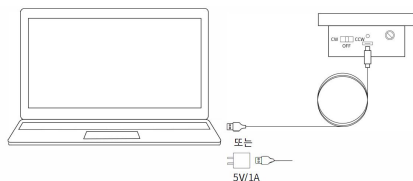


2 단계: 스마트폰의 Wi-Fi 설정으로 이동하여, POP 3-REVO-XXXXXXX 라는 네트워크를 검색하고 연결합니다(패스워드는 필요하지 않습니다).

3 단계: 휴대폰에서 Revo Scan 을 열고 스캐너가 연결될 때까지 몇 초간 기다립니다.

미니 턴테이블 연결

1 단계: 턴테이블의 전원 케이블을 통해 PC 또는 5V/1A 타사 전원 어댑터에 연결합니다. 표시등이 녹색으로 켜지면 전원이 공급되는 것입니다.

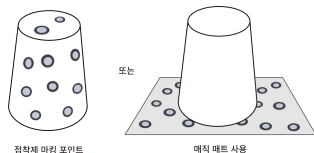
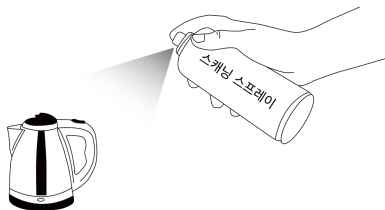


2단계: 턴테이블 위에 물체를 놓습니다. 스위치를 왼쪽이나 오른쪽으로 밀어서 턴테이블의 회전 방향을 조정하고 다이얼을 돌려 회전 속도를 조절합니다.

스캔 팁

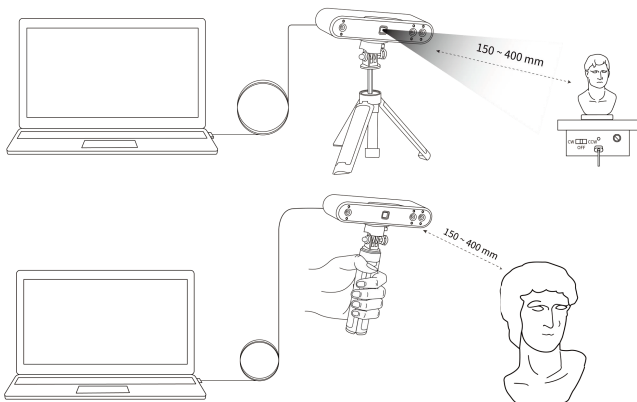
- ① 실내에서 스캔하고 심도 카메라의 미리 보기 창에 스캔할 물체만 표시되는지 확인하세요. 컬러 모델이 필요한 경우 물체의 조명이 균일하게 비치지는지 확인하세요.
- ② 투명하고 어둡고 반사되는 물체를 스캔할 때는 스캔 스프레이를 사용합니다.

참고: 스캐닝 스프레이는 웹사이트의 Revopoint 스토어에서 구매할 수 있습니다.



- ③ 공이나 원통과 같이 특징이 없는 물체를 스캔할 때는 물체 표면에 마킹 포인트를 불규칙하게 붙이거나 매직 매트 사용하고, Revo Scan의 스캔 설정 추적 모드에서 마커 추적을 선택합니다.

- ④ 삼각대를 적절한 높이로 조정하고 스캐너를 물체에 조준합니다. 스캐너와 물체 사이의 거리는 150~400 mm 사이가 적합합니다. Revo Scan의 3D 스캐닝 인터페이스에서 거리 표시줄을 참조하여 스캐너와 물체 사이의 거리를 적절히 유지합니다. 핸드헬드 스캔의 경우 스캐너를 물체 주위로 천천히 그리고 안정적으로 움직입니다.

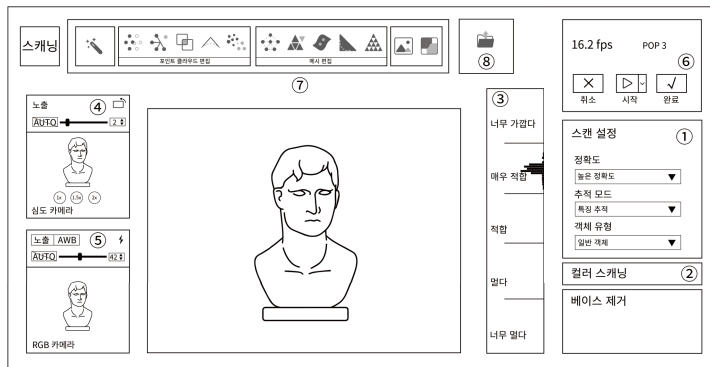


참고: 사용자는 스캔의 정확성을 향상하기 위해 Revo Scan의 홈페이지에서 스캐너 보정 프로그램을 사용하여 스캐너의 정확도를 재보정할 수 있습니다. 스캐너는 공장에서 전문적으로 보정되었습니다. 보정하기 전에 먼저 보정 프로그램에 들어가서 스캐너의 정확도를 확인하고 필요한 경우 화면의 지침에 따라 스캐너를 보정합니다.

첫 스캔

Revo Scan을 사용한 첫 번째 스캔(PC)

스캐너가 연결된 후 Revo Scan의 홈 페이지에서 **새 프로젝트** 버튼을 클릭한 다음, 다음 단계에 따라 매개변수를 설정하고 스캔을 시작하세요:



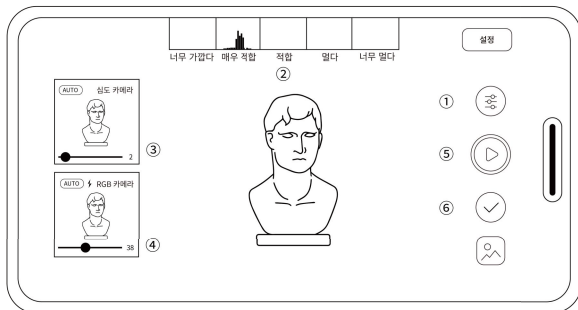
※ 레보 스캔의 인터페이스를 참고하세요.

- ① 요구 사항에 따라 정확도, 추적 모드, 객체 유형을 선택합니다.
- ② 컬러 모델이 필요한 경우 **컬러 스캔**을 토글합니다.
- ③ 스캔 거리 표시줄에 **우수** 또는 **양호**가 표시될 때까지 스캐너를 물체에서 더 가까이 또는 더 멀리 이동합니다.
- ④ **Auto** 버튼을 클릭하면 데프 카메라의 노출이 자동으로 설정되거나, **Auto** 노출을 끄고 심도 카메라 미리보기 창에서 오브젝트의 파란색과 빨간색 영역이 최대한 줄어들 때까지 슬라이더를 드래그하여 노출을 변경할 수 있습니다.
- ⑤ 컬러 스캔을 할 때는 RGB 카메라의 노출도 조정해야 합니다. **Auto** 버튼을 클릭하면 노출이 자동으로 설정되거나 **Auto** 노출을 끄고 RGB 미리보기 창에서 물체의 색상이 선명하고 또렷해질 때까지 슬라이더를 드래그하여 노출을 조정할 수 있습니다.
- ⑥ **▶** 버튼을 클릭하여 스캔을 시작합니다. 같은 영역을 반복해서 스캔하지 마세요. 스캔 중 언제든지 **||** 버튼을 클릭하여 스캔을 중지하고 모델을 확인할 수 있습니다. 모델이 불완전한 경우

▶ 버튼 클릭하여 스캔을 계속합니다. 모델이 완성되면 ✓ 버튼을 클릭하여 스캔을 완료합니다.

- ⑦ **원클릭 편집** 클릭하여 모델을 자동으로 처리하거나, 더 자세한 모델이 필요한 경우 포인트 클라우드 퓨전, 메시구성, 텍스처(컬러 모델에만 해당) 설정 및 기타 도구를 사용하여 수동으로 모델을 편집합니다. 자세한 내용은 Revo Scan의 학습 페이지에서 사용 설명서를 참조하세요.
- ⑧ 후처리 후 모델을 PLY, OBJ, STL 등의 형식으로 내보냅니다.

Revo Scan을 사용한 첫 번째 스캔(휴대폰)



- ① 아이콘을 탭하여 정확도, 추적 모드, 개체 유형을 선택합니다. 컬러 모델이 필요한 경우 **컬러 스캔**을 합니다.
- ② 스캔 거리 표시줄에 **매우 적합** 또는 **적합**이 표시될 때까지 스캐너를 물체에서 더 가까이 또는 더 멀리 이동합니다.
- ③ 심도 카메라의 노출이 자동으로 설정되도록 **Auto** 버튼을 누르거나, **Auto** 노출을 끄고 심도 카메라 미리보기 창에서 오브젝트에 파란색과 빨간색 영역이 최대한 줄어들 때까지 슬라이더를 드래그하여 노출을 변경할 수 있습니다.
- ④ 컬러 스캔을 할 때는 RGB 카메라의 노출도 조정해야 합니다. **Auto** 버튼을 누르면 노출이 자동으로 설정되거나 **Auto** 노출을 끄고 RGB 미리 보기 창에서 물체의 색상이 선명하고 또렷해질 때까지 슬라이더를 드래그하여 노출을 조정할 수 있습니다.
- ⑤ 버튼을 눌러 스캔을 시작합니다. 같은 영역을 반복해서 스캔하지 않도록 주의하세요.
- ⑥ 버튼을 눌러 스캔을 완료하고 오른쪽 하단의 모델 버튼을 눌러 스캔이 완료되면 후처리 창으로 들어가 모델을 편집합니다. 자세한 내용은 Revo Scan의 설정 섹션에 있는 사용 설명서를 참조하세요.
- ⑦ 더 많은 편집 옵션을 위해 프로젝트를 PC의 Revo Scan으로 공유할 수 있습니다. 자세한 내용은

이 가이드의 **휴대폰에서 PC로 프로젝트 공유하기**를 참조하십시오.

참고: Android 및 iOS 기기의 Revo Scan은 지속적으로 업데이트되므로 실제 인터페이스를 참조하세요.

휴대폰에서 PC로 프로젝트 공유하기

- ① 휴대폰과 PC가 동일한 Wi-Fi 네트워크에 연결되어 있는지 확인합니다.
- ② Revo Scan (PC)을 열고 홈페이지에서 **새 프로젝트** 버튼을 클릭합니다.
- ③ Revo Scan (PC)의 파일 메뉴에서 **휴대폰에서 가져오기** 옵션을 클릭합니다.
- ④ PIN 코드 또는 QR 코드 전송 방법을 선택합니다.
- ⑤ Revo Scan (모바일)을 열고 전송할 프로젝트를 찾습니다.
- ⑥ Revo Scan(모바일)에서 더 보기 버튼 > 공유 아이콘을 누릅니다.
- ⑦ PIN 코드를 입력하거나 QR 코드를 스캔합니다.
- ⑧ 파일 전송을 시작합니다.

참고: 전송 중에 앱을 최소화하거나 휴대폰의 디스플레이를 끄지 않으면 전송이 실패합니다.

关注我们:

海外社媒:



国内社媒:



联系我们:



国内用户请致电

400-168-1992

(工作日 9:00 - 18:00)